

# 사용자 매뉴얼

## HPT1200

### CAN/CAN-FD Interface



# 1 HPT1200 CAN / CAN-FD

## 1.1 제품 소개

HPT1200은 비용 효율적인 소형의 CAN 통신용 인터페이스입니다. 최대 2채널의 high-speed CAN 또는 CAN-FD 통신을 지원합니다.

## 1.2 주요 특징

HPT1200 Interface의 주요 기능은 다음과 같습니다:

- 표준 D-Sub 커넥터를 통한 최대 2채널 CAN 통신 지원
- High-speed CAN 및 CAN-FD 지원

## 1.3 장비 세부 설명

### 1.3.1 Front Side

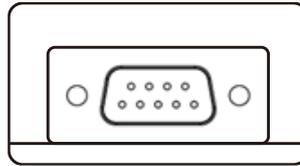
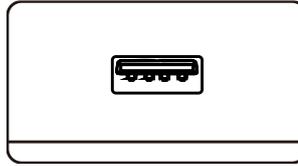


Figure 1: Front Side

- Bus Channel (Ch1/Ch2) - CAN 버스와의 연결은 아래 표와 같이 핀 구성에 따라 정의됩니다.

Pin Configuration			
Pin 1	CAN2 Low	Pin 6	CAN2 Gnd
Pin 2	CAN1 Low	Pin 7	CAN1 High
Pin 3	CAN1 Gnd	Pin 8	CAN2 High
Pin 4	not assigned	Pin 9	not assigned
Pin 5	Shield		

### 1.3.2 Rear Side



Figurd 2: Rear Side

- USB Port
  - PC와 연결하기 위한 USB 2.0 포트
  - USB Type A Connector

### 1.3.3 LEDs

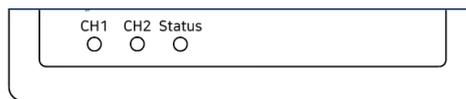


Figure 3: LEDs

- CH1 / CH2
 

각 Bus의 통신 상태를 표시합니다.

  - Green : Message Tx / Rx
  - Orange : Error Frame
  - Red : Bus Off
  
- Status
 

디바이스의 상태를 표시합니다.

  - Green : 장치가 동작 준비 완료 또는 측정 중
  - Red : 오류 발생

## 1.4 Technical Data

CAN Transceiver	NXP TJA1462 (CAN / CAN-FD HighSpeed)
Channels	2 x CAN / CAN-FD
LEDs	2 (Multi-Color) for Bus Status Display 1 (Multi-Color) for Device Status Display
Temp. operating	-40°C ~ +85°C
Dimensions	76 x 42 x 23 mm
Weight	42g
PC Interface	USB 2.0

## 1.5 액세서리

### 1.5.1 케이블 및 커넥터 (옵션)

사용 가능한 액세서리에 대한 더 자세한 정보는 별도의 'Accessories for Network Interface' 자료에서 찾아보실 수 있습니다.

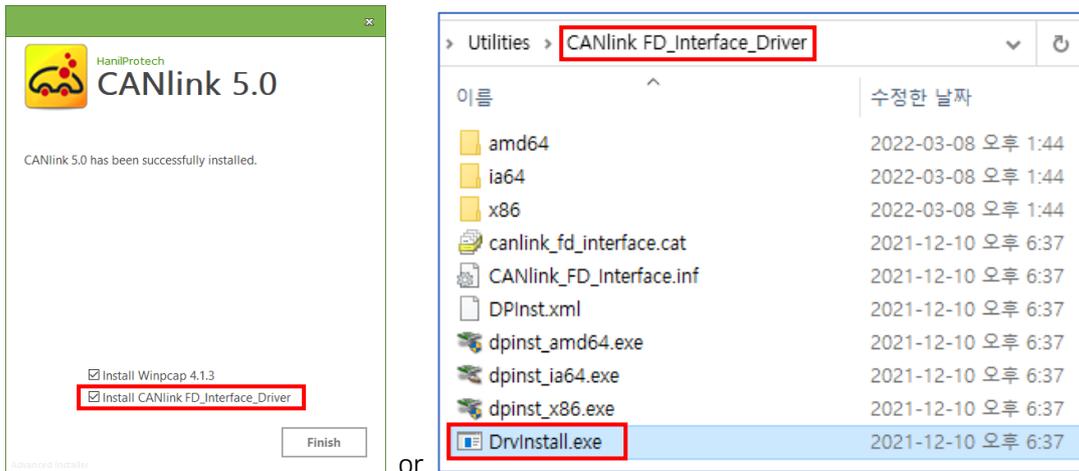
- USB Cable 2.0
- Cable Set
  - Accessory CY x 1
  - Accessory CC x 2
  - Accessory\_GT x 1

## 2 HPT1200 시작하기

### 2.1 드라이버 설치

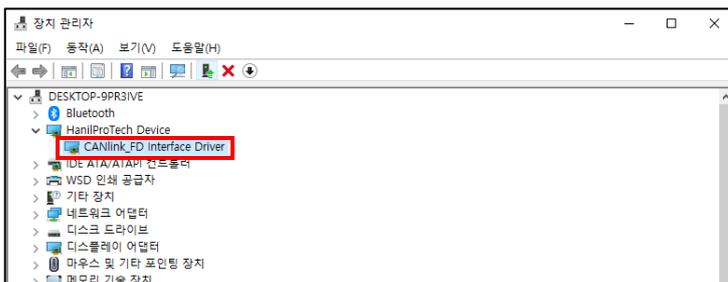
CANlink Driver Disk 또는 홈페이지에 업로드 된 드라이버를 사용하기 바라며 설치를 위해 아래의 단계들을 실행해 주시기 바랍니다.

**Step 1:** CANlink 5.0 설치 시 "Install CANlink FD\_Interface\_Driver"를 체크하거나 장비가 USB 케이블을 통해 PC에 연결되어 있는 상태에서 *\\CANlink FD\_Interface\_Driver\Drvinstall.exe* 파일 실행을 통해 직접 HPT1200 Hardware Driver Setup을 진행할 수 있습니다.



**Step 2:** 드라이버가 설치 완료되었습니다.

**Step 3:** CANlink FD Interface Driver의 정상 설치 확인을 위해 HPT1200 하드웨어 연결 후 '장치 관리자'를 켭니다. 아래와 같이 'CANlink\_FD interface Driver' 설치를 확인합니다.



### 3 Support

#### 3.1 문제 해결

문제점	점검사항
HW가 인식되지 않는 경우	<ul style="list-style-type: none"> <li>최초 사용시 HW Driver이 설치되어야 합니다.</li> <li>USB Cable을 확인해 주세요.</li> </ul>
PC 보안프로그램으로 드라이버 설치가 어려운 경우	<p><b>Step 1:</b> CANlink를 설치하고 Driver Setup 과정을 생략한 후 장치관리자를 실행합니다.</p> <p><b>Step 2:</b> 장치관리자에서 HanilProTech Device - CANlink_FD Interface Drive를 클릭한 후 마우스 오른쪽 버튼을 눌러 '드라이버 업데이트'를 클릭해 줍니다.</p> <p><b>Step 3:</b> '내 컴퓨터에서 드라이버 찾아보기'를 클릭합니다.</p> <p><b>Step 4:</b> 폴더 찾아보기에서 #CANlink_FD_Interface_Driver 폴더를 클릭한 후 [다음] 버튼을 클릭하여 완료합니다.</p>
Message가 전송되지 않는 경우	<ul style="list-style-type: none"> <li>HW가 CAN Bus와 정상적으로 연결되어 있는지 확인해 주세요.</li> <li>HW의 Channel 속도와 CAN Bus의 속도가 다를 경우 Message 송수신이 되지 않습니다. 두 속도가 일치하는지 확인해 주세요.</li> <li>High Speed CAN의 경우 CAN Bus에 종단 저항이 120hm 두 개가 필요 하며 HW 내부에는 종단저항이 포함되어 있지 않습니다. 전체 CAN Bus를 확인해 주세요.</li> </ul>

#### 3.2 기타 문의

CANlink 및 HPT1200에 대해 문의가 있으신 경우 아래의 이메일 주소나 전화로 연락주시기 바랍니다,

- Tel: 82-2-2082-2739 (회사), 82-10-3298-2739 (기술지원)
- E-mail: [sales@hanilprotech.com](mailto:sales@hanilprotech.com), [support@hanilprotech.com](mailto:support@hanilprotech.com)
- Website: [www.hanilprotech.com](http://www.hanilprotech.com)